PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 2000-020462 (43)Date of publication of application : 21.01.2000

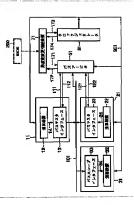
(51)Int.Cl. 906F 13/362 // 906F 1/08

(21)Application number : 10-185129 (71)Applicant : TOSHIBA CORP

(22)Date of filing: 30.06.1998 (72)Inventor: OKAMOTO NAOHIKO

(54) BUS SYSTEM TO BE APPLIED TO COMPUTER SYSTEM

(57)Abstract:
PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a bus system capable of surely changing the operating clock frequency of a bus, neither utilizing any software nor using any leased signal line connecting all master devices.
SOLUTION: At the time of changing the operating clock frequency, a frequency change judging device 11 notify a bus arbiter 51 of the bus use inhibition of all master devices 11 and 21. The bus arbiter 51 invalidates a bus use request, monitors a but 101 to be turned into idid state and reports it to the frequency change judging device 71. Corresponding to a change instruction from the frequency change judging device 71. a clock generator 61 changes the frequency of an operating clock 201 of the bus 101. After the change of the operating clock frequency is completed, the frequency change judging device 71 notify the bus arbiter 51 of the release of bus use inhibition.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-20462 (P2000-20462A)

(43)公開日 平成12年1月21日(2000.1.21)

(01) 1					
(51) Int.Cl.7		藏別記号	F I		テーマコート*(参考)
G06F	13/362	5 2 0	G 0 6 F 13/362	520B	5B061
# G06F	1/08		1/04	3 2 0 A	5 B O 7 9

審査請求 未請求 請求項の数5 〇L (全 7 頁)

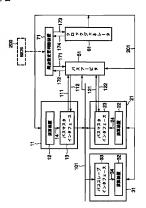
	音上的水 水南水 南水気の数5 OL (主 1 具)
特顧平10-185129	(71) 出題人 000003078
	株式会社東芝
平成10年6月30日(1998.6.30)	神奈川県川崎市幸区堀川町72番地
	(72)発明者 岡本 直彦
	東京都青梅市末広町2丁目9番地 株式会
	社東芝青梅工場内
	(74)代理人 100058479
	弁理士 鈴江 武彦 (外6名)
	Fターム(参考) 5B061 BB13 SS03
	5B079 BA01 BC01

(54) 【発明の名称】 コンピュータシステムに適用するパスシステム

(57)【要約】

【課題】ソフトウエアを利用することなく、全マスタデ パイス間を接続する専用信号級を使用することなく、確 実にパスの動作クロック周波数を変更できるパスシステ ムを提供することにある。

【解決手段】周波数変更判断接置 7 1 はバスアービタ5 1 に対して、動作クロック周波数の変更時に全マスタデ バイス1 1 , 2 1のバス使用禁止を通知する。バスアービタ5 1 はバス使用要求を無効にして、バス 1 0 1 がア イドル状態になるのを監視し、周波数変更判断接置 7 1 に通知する。クロックジェメレータ6 1 は、周波数変更判断接置 7 1からの変更指示により、バス 1 0 1 の動作クロック 2 0 1 の周波数を変更する。周波数変更判断接置 7 1 は動作クロック周波数の変更完了後にバス使用禁止解除をバスアービタ5 1 に適知する。



【特許譜求の節用】

【請求項1】 コンピュータシステムを構成する各デバ イスを接続するパスと、当該各デバイスのバス使用アー ビトレーションを行なうパスアービタとを有するパスシ ステムであって、

前記バスの動作クロック周波数を変更する手段と、 前記動作クロック周波数の変更時に前記パスアービタに

前記全てのデバイスのバス使用を禁止させる手段と、

前記全てのデバイスのバス使用を停止していることを認 識したときに前記動作クロック周波数の変更を実行させ 10 て、この変更完了後に前記パスアービタに前記全てのデ バイスのバス使用禁止を解除させる手段とを具備したこ とを特徴とするバスシステム。

【請求項2】 コンピュータシステムを構成する各デバ イスを接続するバスと、当該各デバイスのバス使用アー ビトレーションを行なうバスアービタとを有するバスシ ステムであって、

前記バスの動作クロック周波数を変更するクロック発生

を有するアイドル判定手段と、

前記動作クロック周波数の変更を判断して、前記クロッ ク発生手段に対して前記変更を要求する周波数変更判断 手段とを有し、

前記周波数変更判断手段は、

前記動作クロック周波数の変更時に前記パスアービタに 対して前記全デバイスのバス使用禁止を通知し、

前記アイドル判定手段からの通知により前記全デパイス のバス使用停止を確認した後に、前記クロック発生手段 に対して前記変更を要求し、

前記動作クロック周波数の変更完了後に、前記パスアー ビタにパス使用禁止解除を通知する機能を備えているこ とを特徴とするバスシステム。

【請求項3】 前記クロック発生手段による前記動作ク ロック周波数の変更完了を判断する完了判定手段を有 し、

前記周波数変更判断手段は、前記完了判定手段からの通 知により前記動作クロック周波数の変更完了を認識する ことを特徴とする請求項2記載のバスシステム。

【請求項4】 前記周波数変更判断手段は、前記バスが 40 アイドル状態のときに前記動作クロック周波数の変更を 決定することを特徴とする請求項2記載のバスシステ 1.

【請求項5】 コンピュータシステムを構成する各デバ イスを接続するバスと、当該各デバイスのバス使用アー ビトレーションを行なうパスアービタとを有するパスシ ステムであって、

前記バスの動作クロック周波数を変更するクロック発生 手段と、

を有するアイドル判定手段と、

前記動作クロック周波数の変更を判断して、前記クロッ ク発生手段に対して前記変更を要求する周波数変更判断 手段とを有し、

前記周波数変更判断手段は、

前記動作クロック周波数の変更時に、特定デバイスに対 してバス使用禁止を通知すると共に、前記バスアービタ に対して前記全デバイスのバス使用禁止を通知し、

前記アイドル判定手段からの通知により前記全デバイス のバス使用停止を確認した後に、前記クロック発生手段 に対して前記変更を要求し、

前記動作クロック周波数の変更完了後に、前記特定デバ イスのバス使用禁止を解除し、かつ前記バスアーピタに バス使用禁止解除を通知する機能を備えていることを特 徴とするバスシステム。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、コンピュータシス テムに適用する同期バスシステムに関し、特にバスの動 前記全デバイスのバス使用停止を確認して通知する機能 20 作クロック周波数の可変機能を有するバスシステムに関 する。

[0002]

【従来の技術】従来、コンピュータシステムでは、例え ばCPUまたはDMAコントローラなどのマスタデバイ スが1個または複数個がバスに接続されて、クロック同 期で動作するバスを介して各種のデータや制御信号を伝 送するためのパスシステムが設けられている。ここで、 マスタデバイスとは、バスに対して自らトランザクショ ンを開始する機能を有するデバイスを意味する。

30 【0003】このようなバスシステムでは、バス使用ア ービトレーション (調停) 機能を有するバスアービタ (集中アービタ) が存在する。バスアービタは、各マス タデバイスからのバス使用要求に応じて、固定優先/回 転優先等を判断基準として最優先度のマスタデバイスを 選択し、当該マスタデバイスにバス使用許可を発行す る。換言すれば、各マスタデバイスはパス使用開始前 に、バスアービタに対してバス使用要求を発行する。バ

スアービタは複数のマスタデバイスからのバス使用要求 に応じて現時点で最優先のマスタデバイスに対してバス 使用許可を発行する。そして、バスアービタから使用許 可を与えられたマスタデバイスのみがバスを使用するこ とができる。

【0004】このようなバスシステムにおいて、通常で は特に低消費電力を目的として、パスの動作クロック周 波数を変更(低下) する機能が設けられている場合が多 い。しかしながら、バス動作中(使用中)に動作クロッ ク周波数が変更されると、バスシステムの動作に支障を 来す場合がある。具体的には、周波数の変更時に、クロ ック発生回路(クロックジェネレータ)の周期が不安定 前記全デバイスのバス使用停止を確認して通知する機能 50 になり、バス上のセットアップ時間が不足するような事 態が発生する。また、動作クロックが完全に停止した場 合には、当然ながらマスタデバイス内でのデータ転送に 不具合を生じることになる。

【0005】そこで、動作クロック周波数を変更時に は、コンピュータシステムのソフトウエアを介して各マ スタデバイスにパス使用要求の発行禁止を通知する。次 に、ハードウエアにより全マスタデバイスがバス使用要 求を取り下げて、かつバスがアイドル (使用停止状態) となったことを確認する方法が提案又は開発されてい る。この方法であれば、全マスタデバイスのバス使用が 10 周波数変更を要求する機能を備えている。 停止となるため、バスの動作クロック周波数の変更が可 能となる。なお、クロック周波数の変更後に、ソフトウ エアを介して各マスタデバイスに対してバス使用要求の 発行許可を通知することにより、各マスタデバイスの再 動作が可能となる。

【0006】一方、パスシステムに専用信号線を用意し て、その信号をアサートする(有効にする)ことによ り、全マスタデバイスにバス使用要求の発行禁止を通知 する方法もある。この方法においても、ハードウエアに つバスがアイドルとなったことを確認する。従って、前 記方法と同様に、全マスタデバイスがバスをアクセスし ないので、動作クロック周波数の変更が可能となる。な お、クロック周波数の変更後に、前記専用信号線をデア サートする (無効にする) ことにより、全マスタデバイ スにバス使用要求の発行許可を通知する。この通知によ り、全マスタデバイスの再動作が可能となる。

[0007]

【発明が解決しようとする課題】前述したように、特に 低消費電力を目的として、バスの動作クロック周波数を 30 ス101に接続された複数のマスタデバイス11.2 変更(低下)する場合に、バス動作中(使用中)では支 **瞳をきたすため、全デバイスのバス使用を禁止する必要** がある。従来では、ソフトウエア又は専用信号線を利用 して、全マスタデバイスにバス使用要求の発行禁止を通 知している。しかしながら、従来のソフトウエアによる 方法では、全マスタデバイスに通知してから、実際にバ スの動作クロックが停止するまでに、かなりの時間を必 要とする。また、専用信号線を使用する方法では、全デ バイス間を接続する特別の信号線をバスシステムに設け る必要がある。

【0008】そこで、本発明の目的は、ソフトウエアを 利用することなく、全マスタデバイス間を接続する専用 信号線を使用することなく、全マスタデバイスに対する バス使用の禁止を通知し、確実にバスの動作クロック周 波数を変更できるバスシステムを提供することにある。 [00009]

【課題を解決するための手段】本発明は、低消費電力等 の理由により、バス動作クロックの周波数を変更する時 に、バスアービタが、各デバイスからバス使用要求に対

クの周波数変更完了後に、バスアービタがバス使用禁止 を解除できる機能を設けたバスシステムである。

【0010】具体的には、バスアービタに対して、動作 クロック周波数の変更時に全デバイスのパス使用禁止を 通知し、かつ動作クロック周波数の変更完了後にバス使 用禁止解除を通知する機能を備えている周波数変更判断 手段をバスシステムに設ける。この周波数変更判断手段 は、動作クロック周波数の変更を判断し、全デバイスの バス使用停止を確認した後にクロック発生手段に対して

【0011】 このような構成のバスシステムにより、従 来のソフトウエアによる方法や全マスタデパイス間を接 続する専用信号線を使用することなく、バスの動作クロ ック周波数の変更前に、全マスタデバイスに対してバス 使用禁止の通知を行なうことが可能となる。即ち、バス システムでは必要不可欠なバスアービタを利用して、動 作クロック周波数の変更処理を実現している。従って、 ソフトウエアによる方法と比較して、バス使用禁止の通 知からクロック停止までの時間を短縮化することが可能 より全マスタデバイスがバス使用要求を取り下げて、か 20 となる。また、全マスタデバイス間を接続する専用信号 線を設ける必要がないため、システム構成の複雑化など を抑制することができる。

[0012]

【発明の実施の形態】以下図面を参照して、本発明の実 施の形態を説明する。

(本実施形態のバスシステムの構成) 図1は本実施形態 に関係するバスシステムの様成を示すプロック図であ

【0013】本バスシステムは、図1に示すように、バ 1、スレープデバイス31、バスアービタ51、クロッ クジェネレータ61、及び周波数変更判断装置71を有 する。

【0014】マスタデバイス11は、演算装置12およ びパスマスタインタフェース13を有する。演算装置1 2はデータ信号14を介して、バスマスタインタフェー ス13に接続し、これを利用してバス101をアクセス する。同様に、マスタデバイス21は演算装置22及び バスマスタインタフェース23を有する。 油算装置22 40 はデータ信号24を介して、パスマスタインタフェース 23に接続し、これを利用してバス101をアクセスす る。スレープデバイス31は演算装置32及びバススレ ーブインタフェース33を有し、このバススレーブイン タフェース33及びデータ信号34を介してバス101 からのデータを演算装置32に渡す。

【0015】バスアービタ51は、バス101のアービ トレーション機能(使用権の調停機能)を有し、バスマ スタインタフェース13からバス使用要求信号111を 受信し、バス使用許可信号112を送信する機能を有す してバス使用許可を発行しない機能、および動作クロッ 50 る。また、同様に、バスマスタインタフェース23から

バス使用要求信号121を受信し、バス使用許可信号1 22を送信する機能を有する。さらに、本実施形態のバ スアービタ51は、後述するように、周波数変更判断法 置71と連携して、パス101の動作クロック周波数を 変更する処理を実行する。

【0016】周波数変更判断装置71は、バス101の 動作クロック201の周波数を適宜下げたり上げたりす る、クロック周波数変更の判断機能を有する。周波数変 更判断装置71は、動作クロック201の周波数変更

(低下) を判断すると、バスアービタ51にアービトレ 10 ーション無効信号171をアサートする。バスアービタ 51は、アービトレーション無効信号171がアサート されると、バス使用要求信号111,121が有効であ るにもかかわらず、バス使用許可信号112.12.2を デアサートする (無効にする)。

【0017】さらに、バスアーピタ51はバス101の アイドル状態を判断すると、アービトレーション無効受 付信号172をアサートする。周波数変更判断装置71 は、アービトレーション無効受付信号172がアサート タデバイス11、21がバス使用禁止の状態であると判 断できる。

(本実施形態の動作クロック周波数の変更動作) 前記の システムにおいて、具体的にバス101の動作クロック 201の周波数変更動作を説明する。

【0018】先ず、周波数変更判断装置71は、例えば コンピュータシステムのBIOS200からの情報に基 づいて、システムの低消費電力あるいはチップの温度上 昇等の理由により、動作クロック201の周波数変更を 71は、バスアービタ51にアービトレーション無効信 号171をアサートする。これは、バス101に接続さ れている全マスタデバイス11、21のバス使用禁止を 指示するためである。

【0019】このアービトレーション無効信号171が アサートされると、バスアービタ51は、マスタデバイ ス11,21からのバス使用要求信号111,121が 有効であるにもかかわらず、バス使用許可信号112。 122をデアサートする (無効にする)。 これにより、 バイス11、21のいずれかにより、バス101が使用 されている可能性がある。

【0020】そこで、パスアービタ51は、パス101 の使用が終了してアイドル状態になるまで監視しながら 待機する。そして、パスアービタ51は、パス101の アイドル状態を判断すると、アービトレーション無効受 付信号172をアサートする。アービトレーション無効 受付信号172がアサートされると、周波数変更判断装 置71は、パス101がアイドル状態になり、かつマス 断できる。

【0021】次に、周波数変更判断装置71は、クロッ クジェネレータ61に対して動作クロック201の周波 数変更(低下)要求信号173を出力して、クロック周 波数の変更指示を通知する。この要求信号173を受け て、クロックジェネレータ61は、バス101の動作ク ロック201の周波数を標準より低下させて、かつ周波 数が安定した後に受付信号174を出力して、クロック 周波数変更完了を周波数変更判断装置71に通知する。

【0022】周波数変更判断装置71は、前記受付信号 174の受信によりクロック周波数変更を確認すると、 バスアーピタ51へのアービトレーション無効信号17 1をデアサートする (無効にする)。これにより、バス アービタ51は各バスマスタデパイス11,21に対す るバス使用禁止を解除する。即ち、各バスマスタインタ フェース13, 23からのバス使用要求信号111, 1 21を監視し、バス使用許可信号112.122をアサ ートするモードに復帰する。これと同時に、バスアービ タ51はアービトレーション無効受付信号172をデア されると、バス101がアイドル状態であり、かつマス 20 サートする (無効にする)。これにより、周波数変更判 断装置71は、動作クロック201の周波数変更(低 下)動作が完了したと判断する。

【0023】以上のように本実施形態によれば、コンピ ュータシステムの低消費電力あるいはチップの温度上昇 等の理由により、バス101の動作クロック201の周 波数変更を行なう場合に、周波数変更判断装置71およ びバスアービタ51の連携動作により、バス101のア イドル状態時に、当該周波数変更を確実に実行できる。 即ち、従来のようなソフトウエアによる方法ではないた 判断する。この判断結果に応じて、周波数変更判断装置 30 め、全マスタデバイスに対するパス使用禁止の通知から 実際にクロック周波数の変更完了までの時間を、大幅に 短縮化することが可能となる。また、全マスタデバイス 間を接続する専用信号線を使用せず、周波数変更判断装 置71とバスアービタ51間の信号線のみで、いわばハ ードウエアにより当該周波数変更を確実に実行できる。 従って、バスシステムの構成が複雑化するようなことは ない。

(本実施形態の変形例) 図2は本実施形態の変形例に関 係するプロック図である。本変形例は、要するにパスパ 新たなパス101の使用は禁止されるが、既にマスタデ 40 ーキング機能が必要なパスシステムに関する。本変形例 のシステム構成は、前述の図1に示す本実施形態の場合 と基本的には同様である。以下、図2を参照して、本変 形例の構成と動作を説明する。

【0024】まず、周波数変更判断装置71は、前述の ように、例えばBIOS200からの情報に基づいて、 システムの低消費電力等の理由により、動作クロック2 01の周波数変更を判断し、バスアービタ51にアービ トレーション無効信号171をアサートする。ここで、 本変形例では、アービトレーション無効信号171をア タデバイス11.21がバス使用禁止の状態であると判 50 サートする前に、周波数変更判断装置71は、バスマス タデバイス11の演算装置12にバスマスタインタフェ ース13の使用禁止を意味するインタフェース使用禁止 信号175をアサートする。

【0025】演算装置12はインタフェース使用禁止信 号175がアサートされると、以降バスマスタインタフ ェース13ヘデータを送信しない。また、演算装置12 は、インタフェース使用禁止信号を受付た旨の信号であ るインタフェース使用禁止受付信号176を周波数変更 判断装置71に通知する。これにより、周波数変更判断 装置71は、マスタデバイス11がバス101の使用を 10 て、バス101がアイドル状態である条件を付加する場 保留にしたことを判断できる。

【0026】バスアービタ51は、アービトレーション 無効信号171がアサートされると前述のように、マス タデバイス11、21からのバス使用要求信号111、 121が有効であるにもかかわらず、バス使用許可信号 112.122をデアサートする (無効にする)。さら に、バスアーピタ51は、バス101の使用が終了して アイドル状態になるまで監視しながら待機する。そし て、バスアービタ51は、バス101のアイドル状態を 判断すると、アービトレーション無効受付信号172を 20 アサートする。

【0027】アービトレーション無効受付信号172が アサートされると、周波数変更判断装置71は、バス1 0.1 がアイドル状態になり、かつマスタデバイス11と 共に、マスタデバイス21もバス使用禁止の状態である と判断できる。

【0028】次に、周波数変更判断装置71は、クロッ クジェネレータ61に対して動作クロック201の周波 数変更(低下)要求信号173を出力して、クロック周 て、クロックジェネレータ61は、パス101の動作ク ロック201の周波数を標準より低下させて、かつ周波 数が安定した後に受付信号174を出力して、クロック 周波数変更完了を周波数変更判断装置71に通知する。 【0029】周波数変更判断装置71は、前記受付信号 174の受信によりクロック周波数変更を確認すると、 バスアービタ51へのアービトレーション無効信号17 1をデアサートする (無効にする)。これにより、バス アービタ51は各バスマスタデバイス11、21に対す フェース13, 23からのバス使用要求信号111, 1 21を監視し、バス使用許可信号112,122をアサ ートするモードに復帰する。

【0030】次に、周波数変更判断装置71は、演算装 置12へのインタフェース使用禁止信号175をデアサ 一トする(無効にする)。演算装置12は再び演算処理 を開始すると共に、インタフェース使用禁止受付信号1 76をデアサートする。これにより、周波数変更判断装 置71は、動作クロック201の周波数変更(低下)動 作が完了したと判断する。

【0031】このような本変形例の方式であれば、周波 数変更判断装置71は、いずれのパスマスタデバイス1 1. 21もバスアクセスを実行していないことを確実に 保証される。従って、動作クロック201の周波数変更 を実行しても、バス101上において、支障が起きるよ うなことを確実に防止することができる。なお、従来の 各方法に対する効果は本実施形態の場合と同様である。 (応用例)図1及び図2に示すバスシステムにおいて、 周波数変更判定装置71に周波数変更の判定条件とし

合を想定する。即ち、バス101をいずれかのマスタデ バイス11.21が使用している場合には、周波数変更 を実行しないと判断する。例えば、低消費電力を目的と してバス動作周波数を下げたいが、システムへの影響を 少なくするため、バスがアイドルでなければ周波数を下 げない場合に使用できる。

【0032】さらに、図2のシステムにおいて、パーキ ングデバイスを常にバスマスタ11としておけば、バス アービタ51においてアービトレーション無効信号11 2によりバス使用許可信号を遷移させる機能が不要とな り、回路規模が軽減される。

【0033】また、クロック周波数変更において0MH z の場合にも、本実施形態を適用することができる。即 ち、図1を参照して説明した動作において、周波数変更 判断装置71は、バス101がアイドル状態になり、か つマスタデバイス11,21がバス使用禁止の状態であ ると判断すると、クロックジェネレータ61に対して動 作クロック201の周波数変更(低下)要求信号173 を出力して、クロック周波数の変更指示を通知する。こ 波数の変更指示を通知する。この要求信号173を受け 30 のとき、クロック周波数変更要求信号173として停止 要求信号を出力して、クロック周波数停止を通知する。 クロックジェネレータ61はクロック周波数停止要求信 号173がアサートされると、クロック201の発生を 停止する。クロックが完全に停止すると、クロックジェ ネレータ61はクロック停止受付信号174を出力し て、周波数変更判断装置71に通知する。これにて周波 数停止が完了する。

【0034】動作クロック201の発生を復帰するとき は、周波数変更判断装置71はクロック周波数停止要求 るパス使用禁止を解除する。即ち、各パスマスタインタ 40 信号173をデアサートする (無効にする)。これによ り、クロックジェネレータ61は動作クロック201を 発生して安定すると、クロック停止受付信号174をデ アサートする。

> 【0035】周波数変更判断装置71はクロック停止受 付信号174のデアサートによりクロックが安定したの を確認し、バスアービタ51へのアービトレーション無 効信号171をデアサートする。バスアービタ51は各 バスマスタインタフェース13、23からのバス使用要 求信号111,121を監視し、バス使用許可信号11 50 2.122をアサートするモードに復帰する。これと同

時に、アービトレーション無効受付信号172をデアサ

ートする。周波数変更判断装置71はアービトレーショ ン無効受付信号172がデアサートされたのを受信し、 クロック復帰動作が完了したと判断する。

【0036】またクロック周波数の変更だけでなく、電 圧の変更にも使用できる。例えばシステムが非動作中は フリップフロップのデータ保持の電圧までさげられれば 消費電力を抑制できる。これは周波数OMHzへの遷 移、0MHzからの復帰と同様に実現できる。

[0037]

【発明の効果】以上詳述したように本発明によれば、例 えば低消費電力を目的として、バスの動作クロック周波 数を変更(低下)する場合に、従来のようなソフトウエ アまたは全マスタデバイス間を接続する専用信号線を使 用することなく、全デバイスのバス使用を禁止した状態 で動作クロック周波数の変更を確実に行なうことができ る。従って、バス使用中に動作クロック周波数が変化し て、システムに支障が起きるようなことを未然に防止す ることができる。

【0038】また、本発明は、従来のようなソフトウエ 20 51…バスアービタ ア方法ではないため、全マスタデバイスに対するバス使 用禁止の通知から実際にクロック周波数の変更完了まで の時間を大幅に短縮化することが可能となる。また、全 マスタデバイス間を接続する専用信号線を使用しないた

10 め、多少の信号線を追加するだけで、いわばハードウエ アにより当該周波数変更を確実に実行できる。従って、 バスシステムの構成が複雑化するようなことはない。 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施形態に関係するバスシステムの構 成を示すブロック図。

【図2】 同実施形態の変形例に関係するバスシステムの 構成を示すブロック図。

【符号の説明】

- 10 11…マスタデバイス 12…演算装置
 - 13…バスマスタインタフェース
 - 1 4 …データ信号
 - 21…マスタデバイス
 - 22…演算装置
 - 23…バスマスタインタフェース
 - 31…スレーブデバイス
 - 32…演算装置
 - 33…バススレーブインタフェース

 - 61…クロックジェネレータ
 - 7 1 … 周波数変更判断装置 101…バス
 - 201…動作クロック

[図1]

